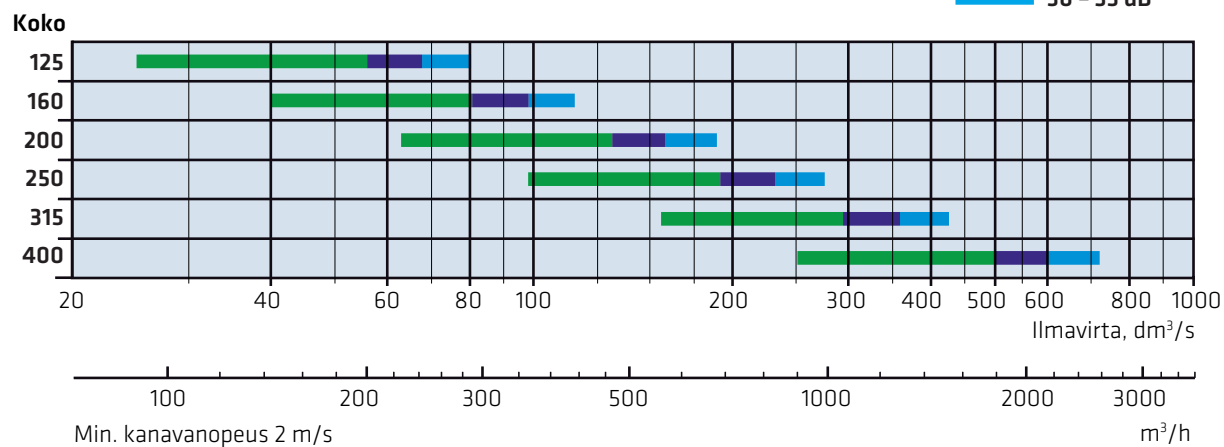


Piennopeuslaite DINO-K

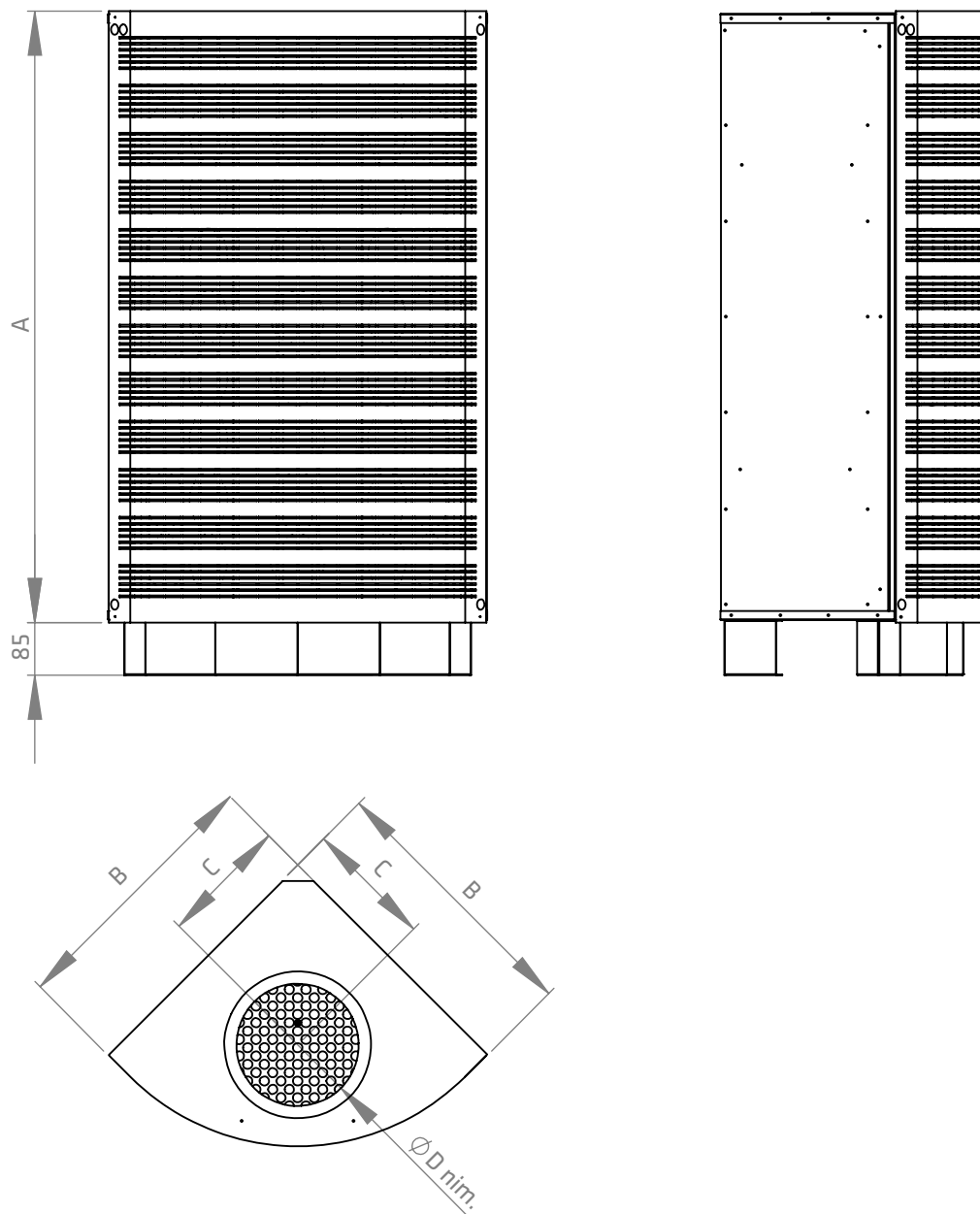
DINO-K Pikavalintataulukko

< 25 dB
25 - 30 dB
30 - 35 dB



Piennopeuslaite DINO-K

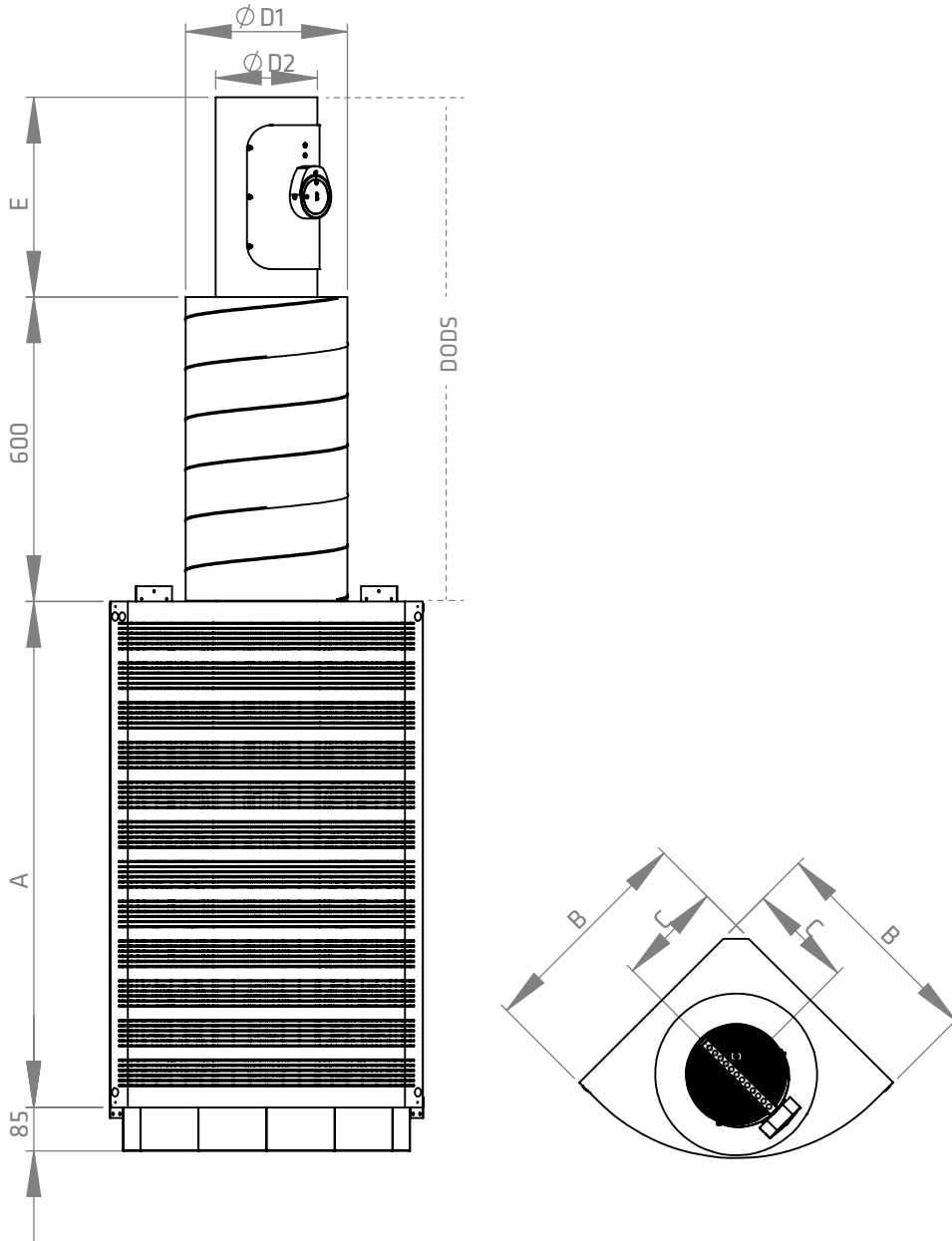
Päämitat



Koko	LVI-numero	A	B	C	ØD nim.	Paino/kg
125	8636810	600	336	160	125	9
160	8636811	600	336	147	160	9
200	8636812	1000	440	208	200	16,5
250	8636833	1000	440	190	250	16,5
315	8636834	1500	506	214	315	27
400	8636835	2000	526	264	400	42,5

Piennopeuslaite DINO-K

Päämitat, kanavaosat



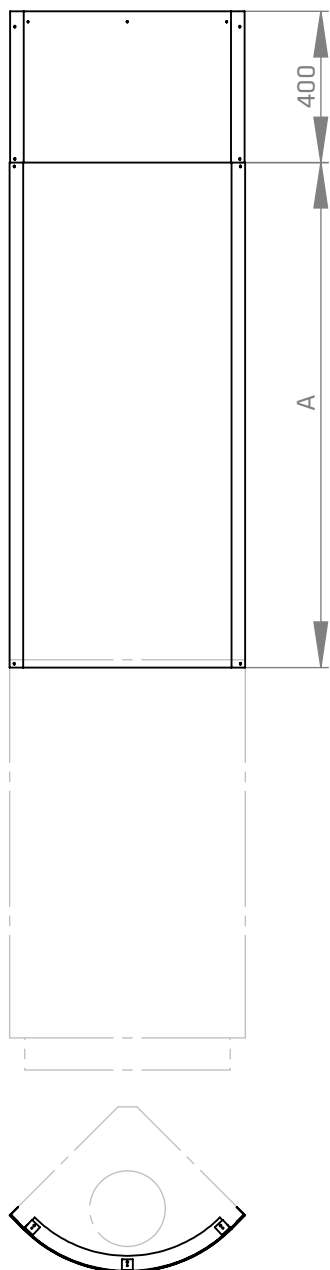
Koko	LVI-numero	A	B	C	ØD1	ØD2 nim.	E	Paino/kg
125	8636810	600	336	160	230	125	340	15
160	8636811	600	336	147	285	160	365	17,5
200	8636812	1000	440	208	320	200	395	27
250	8636833	1000	440	190	370	250	435	29
315	8636834	1500	506	214	415	315	185	15,5
400	8636835	2000	526	264	515	400	210	62,5

Huom!! Koossa 400 säätöpeltinä DIRIS.

DODS = Säätöyksikkö + äänenvaimennin

Piennopeuslaite DINO-K

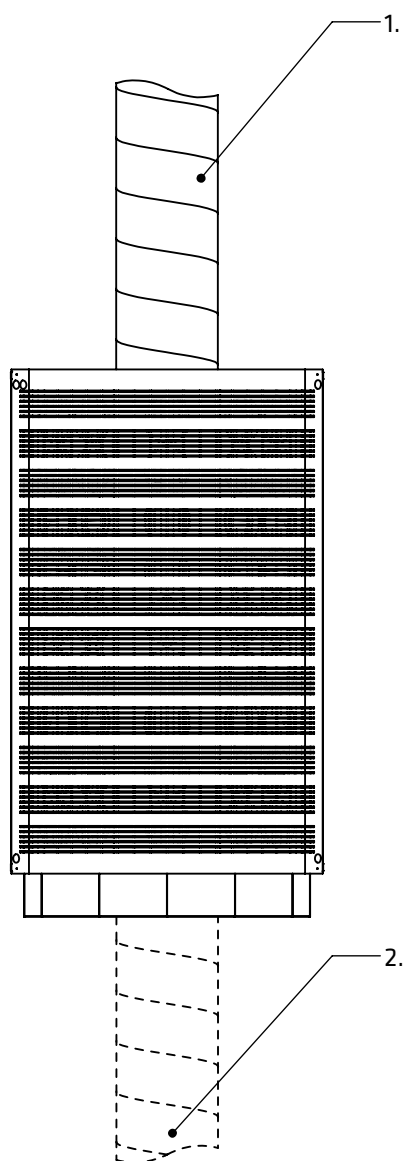
Päämitat, verhopelti DKVP



Koko	LVI-numero	A	Katonkorkeus/mm	Paino/kg
125	8636810	1735	2400-2800	11,5
160	8636811	1735	2400-2800	11,5
200	8636812	1335	2400-2800	12
250	8636833	1335	2400-2800	12
315	8636834	1335	2900-3300	13,5
400	8636835	1335	3400-8800	16

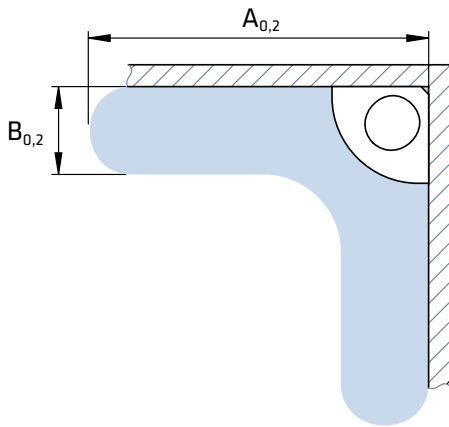
Piennopeuslaite DINO-K

Liitossuunnat

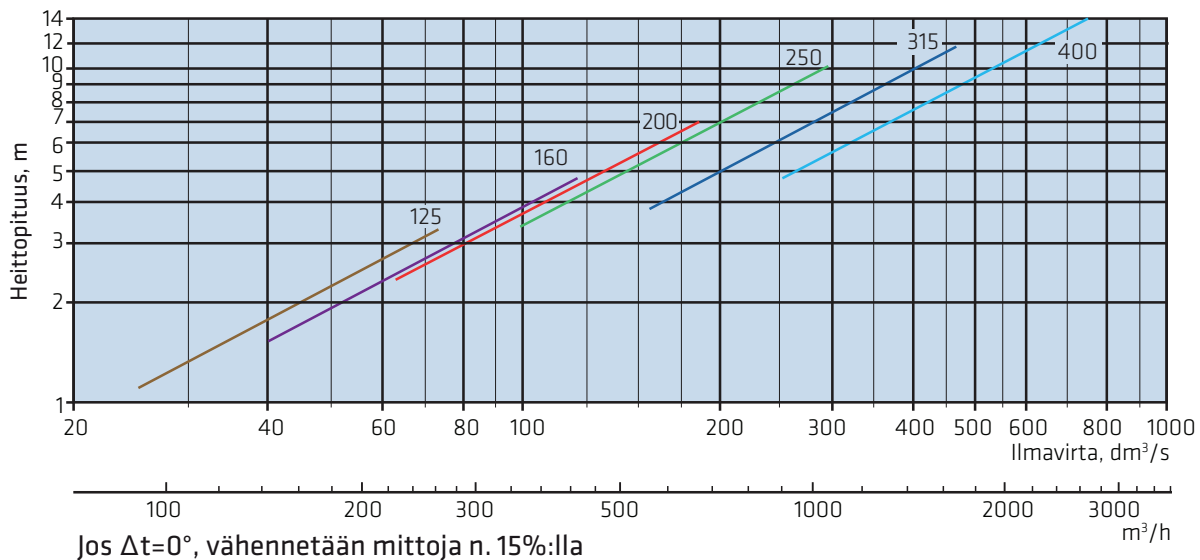


Piennopeuslaite DINO-K

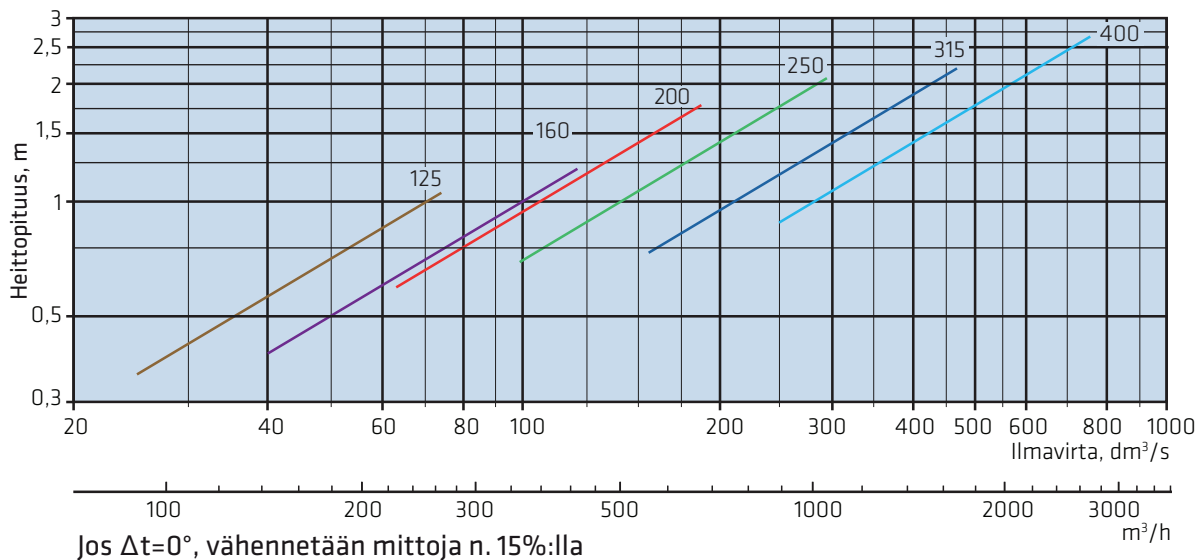
Hajotuskuviokäyrät ja -piirrokset



DINO-K Lähivyöhyke ($L_{0,2m}$), A-suunta, $\Delta t = -3$, Kanavanopeus 2-6 m/s



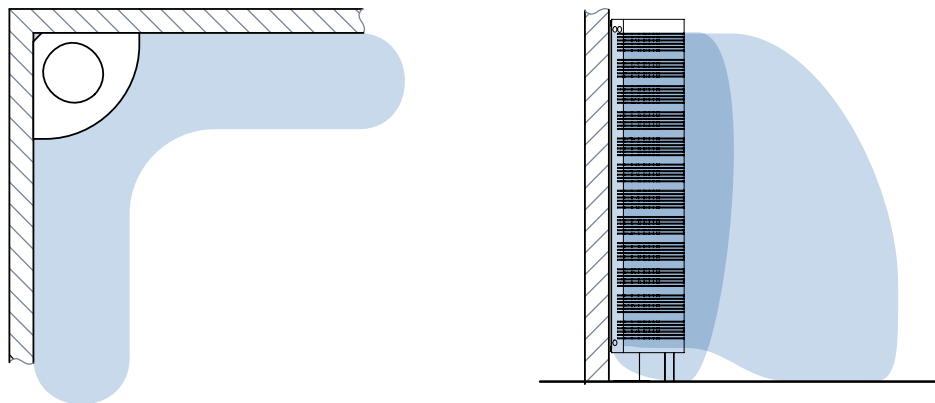
DINO-K Lähivyöhyke ($L_{0,2m}$), B-suunta, $\Delta t = -3$, 2-6 m/s



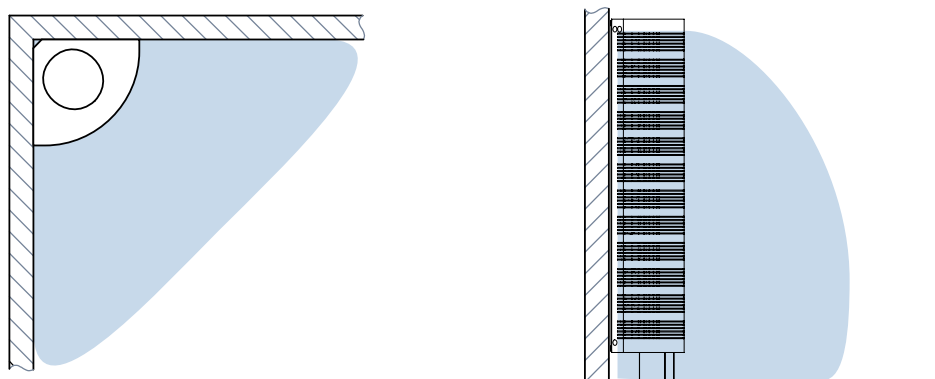
Piennopeuslaite DINO-K

DINO-K:n hajotuskuvio on muunneltavissa

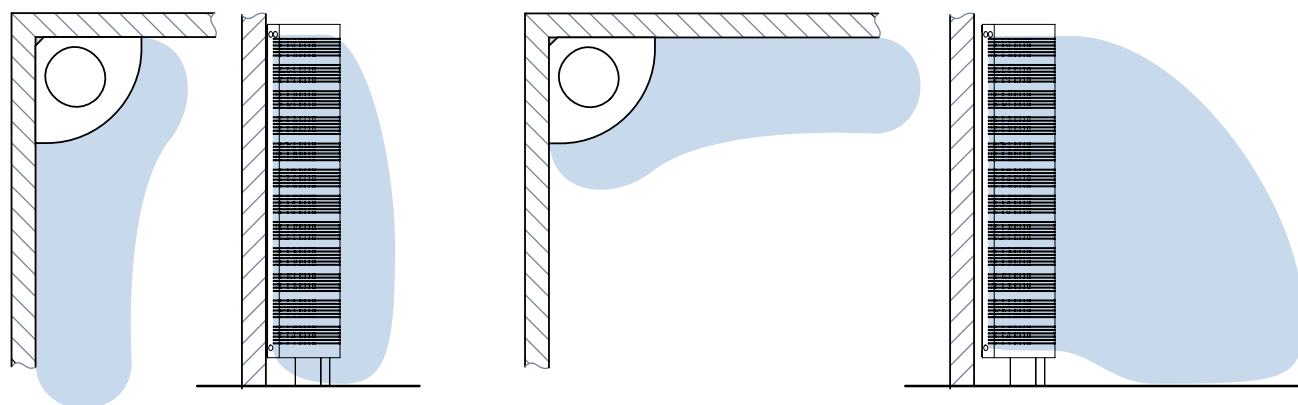
Seinäpintaa pitkin suunnattu hajotuskuvio



Eteenpäin suunnattu hajotuskuvio



Sivulle suunnattu hajotuskuvio

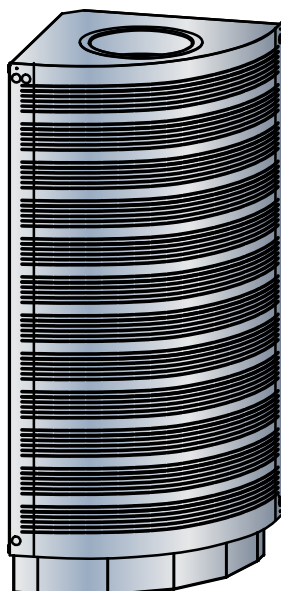
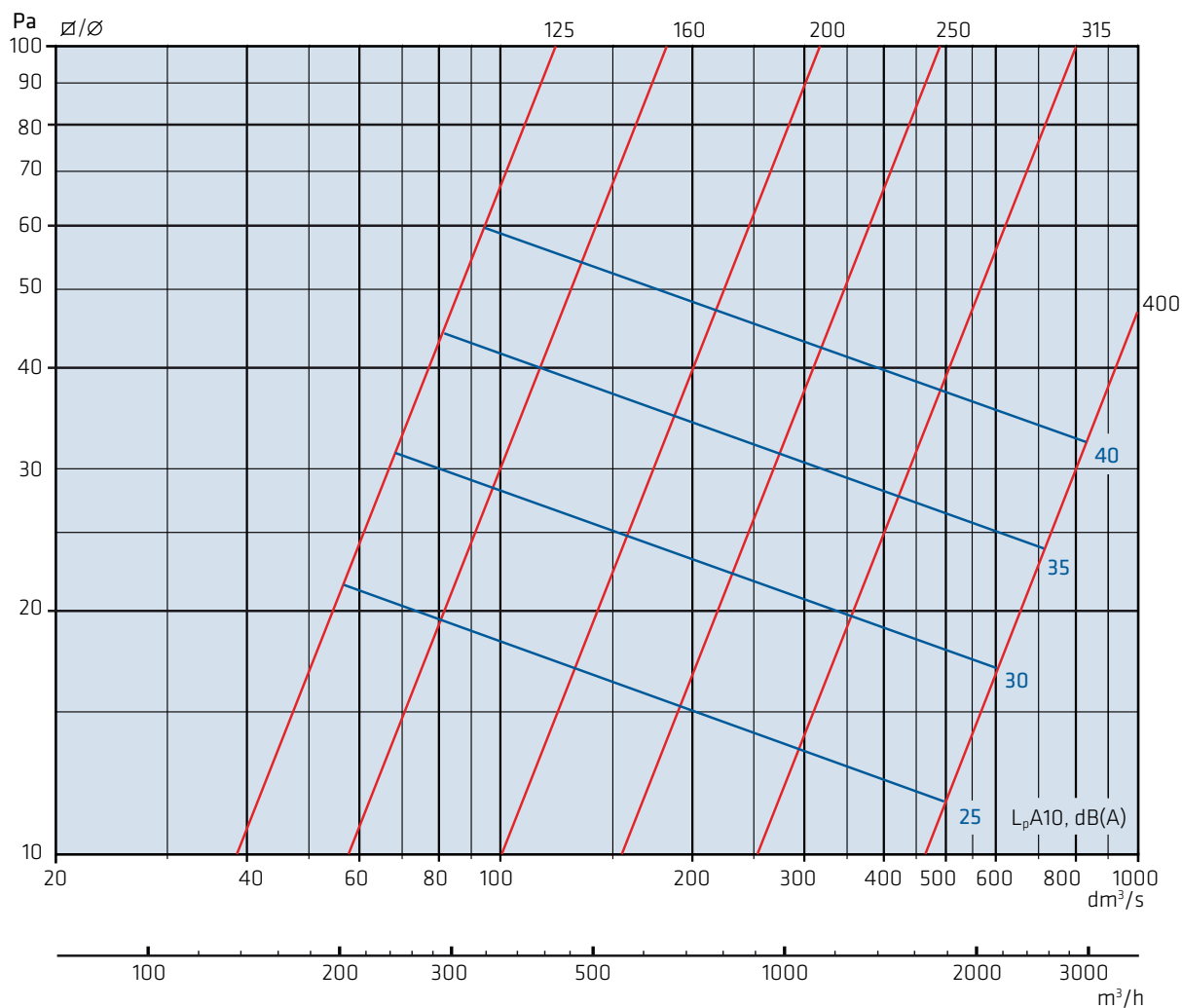


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

Käyrästöjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 125 - 400

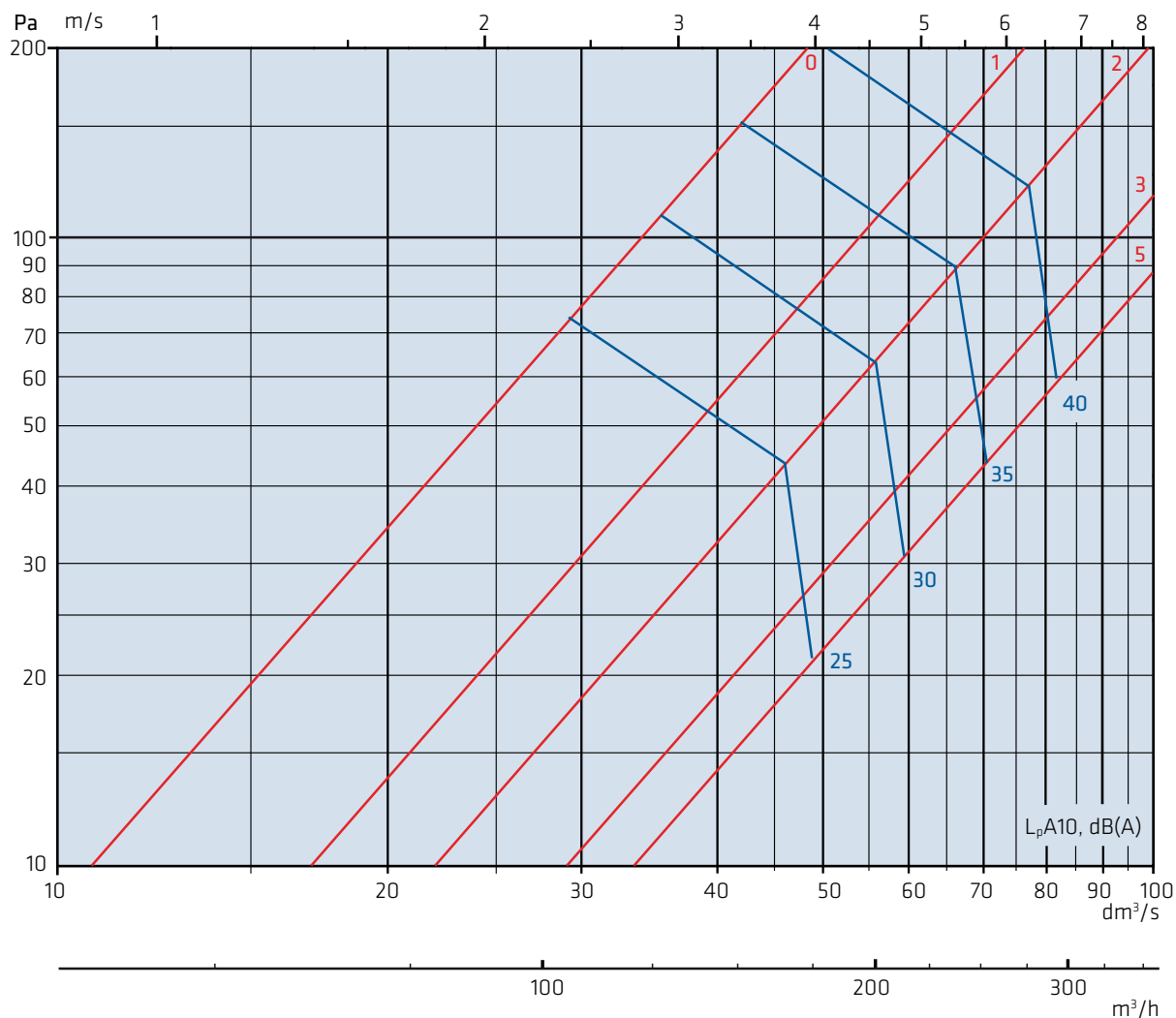


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

Käyrästöjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 125 + Säätepelti + vaimennin



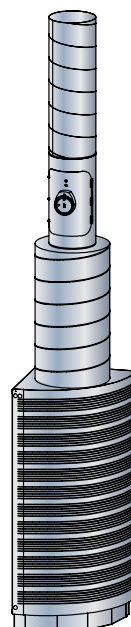
Oktaavitehotaso

$$L_{\text{wokt}} = L_{pA10} + K$$

Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 125	K, dB	10	10	11	-3	-7	-9	-11	-9

Päätevaimennus

Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 125	$\Delta L, \text{dB}$	17	11	4	5	4	4	5	7
DINO-K 125 + ÄV	$\Delta L, \text{dB}$	17	11	13	23	30	20	19	20

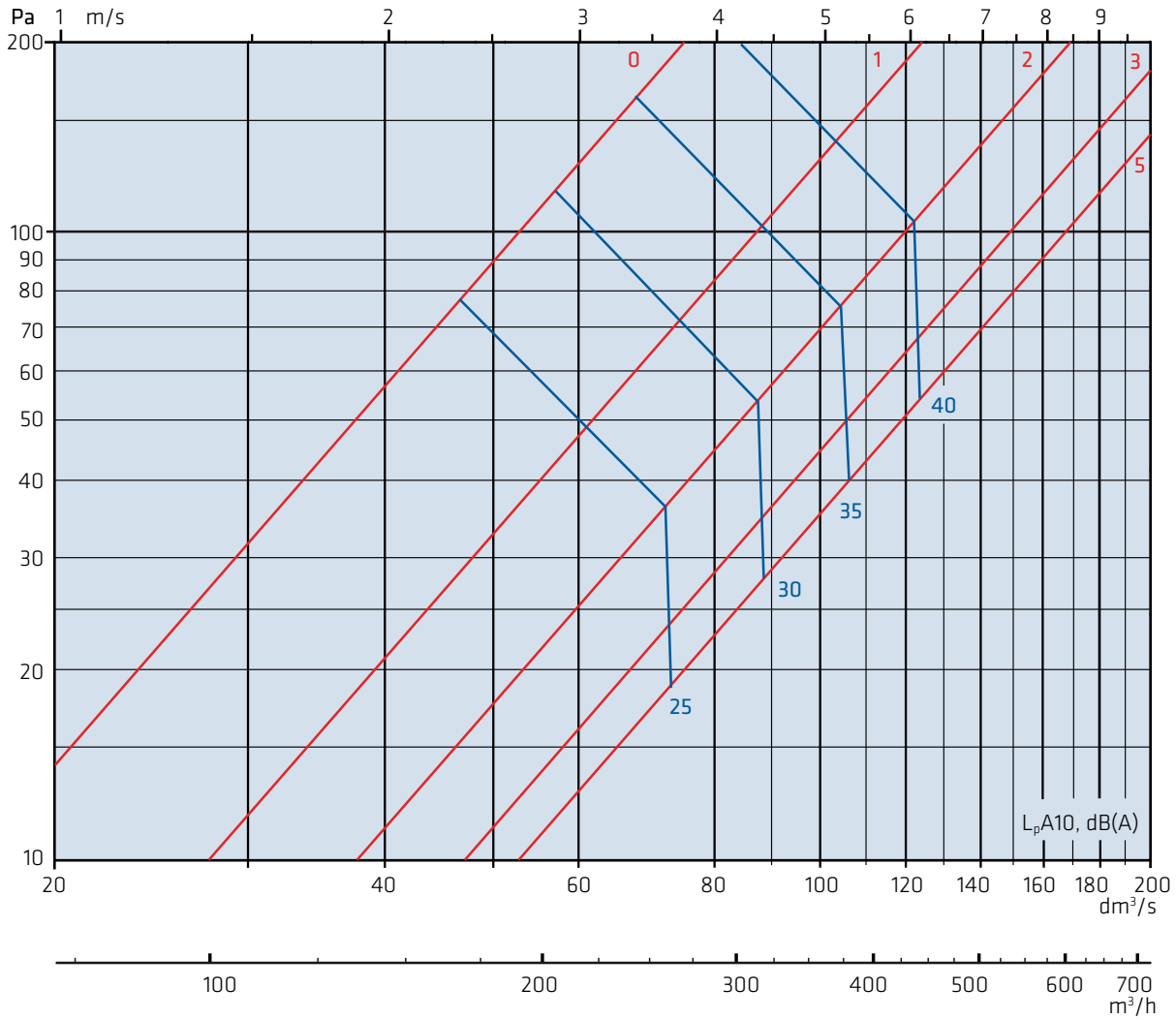


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

Käyrästöjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 160 + Säätepelti + vaimennin



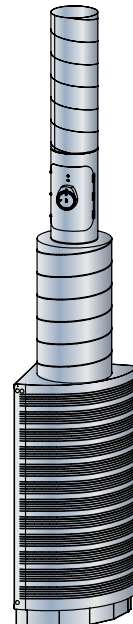
Oktaavivitehotaso

$$L_{w_{okt}} = L_{pA10} + K$$

Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 160	K, dB	9	10	10	-1	-6	-10	-11	-11

Päätevaimennus

Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 160	ΔL , dB	15	10	4	4	3	3	4	8
DINO-K 160 + ÄV	ΔL , dB	15	11	13	22	29	20	19	20

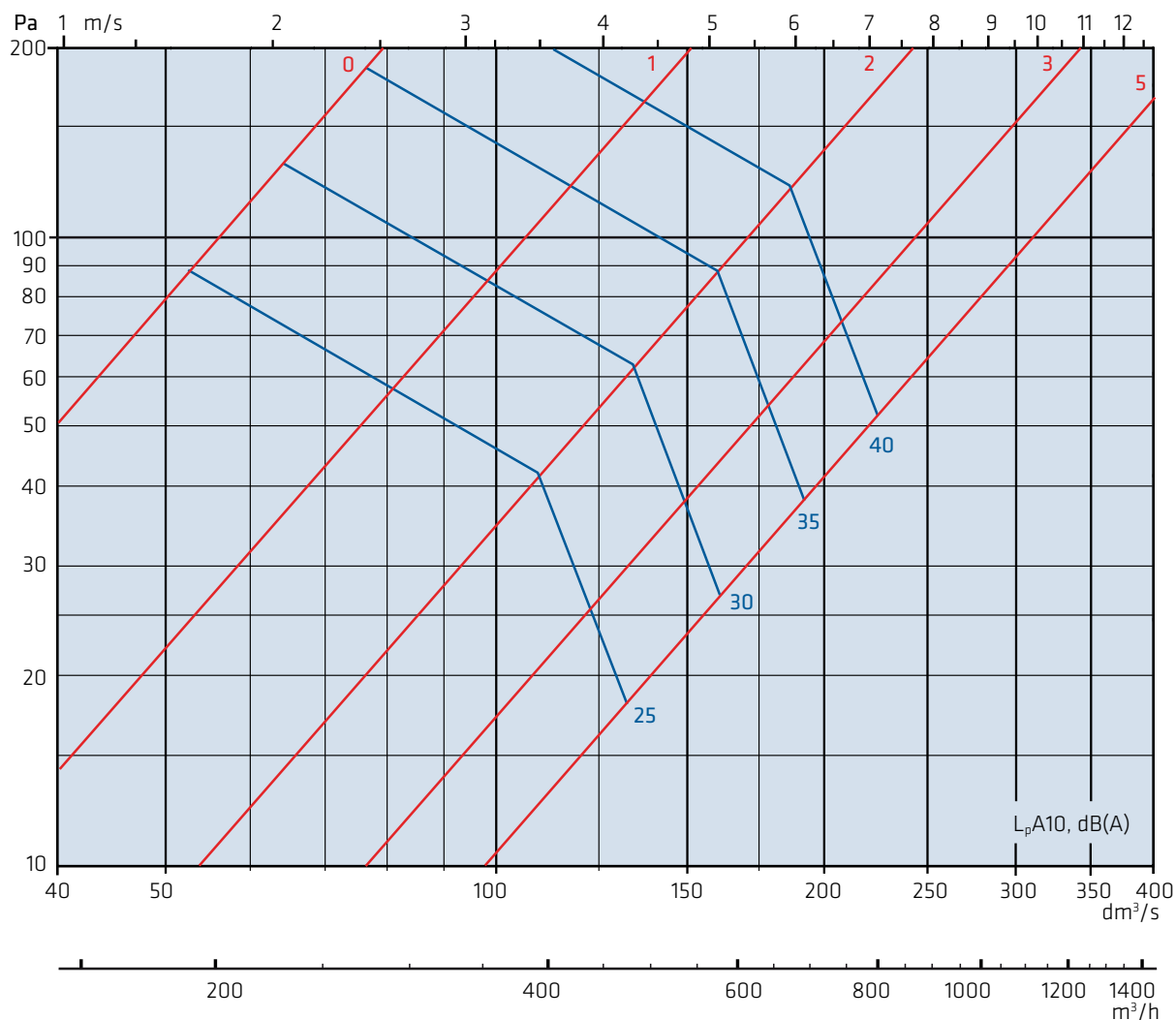


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

Käyrästöjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 200 + Säätopelti + vaimennin



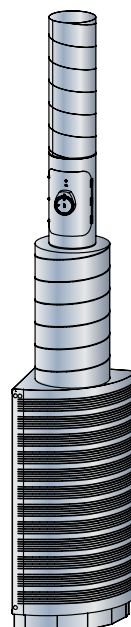
Oktaavitehotaso

$$L_{w\text{okt}} = L_{pA10} + K$$

Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 200	K, dB	7	9	9	0	-5	-9	-12	-12

Päätevaimennus

Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 200	ΔL , dB	16	9	3	4	3	3	4	7
DINO-K 200 + ÄV	ΔL , dB	16	12	11	21	28	18	17	18

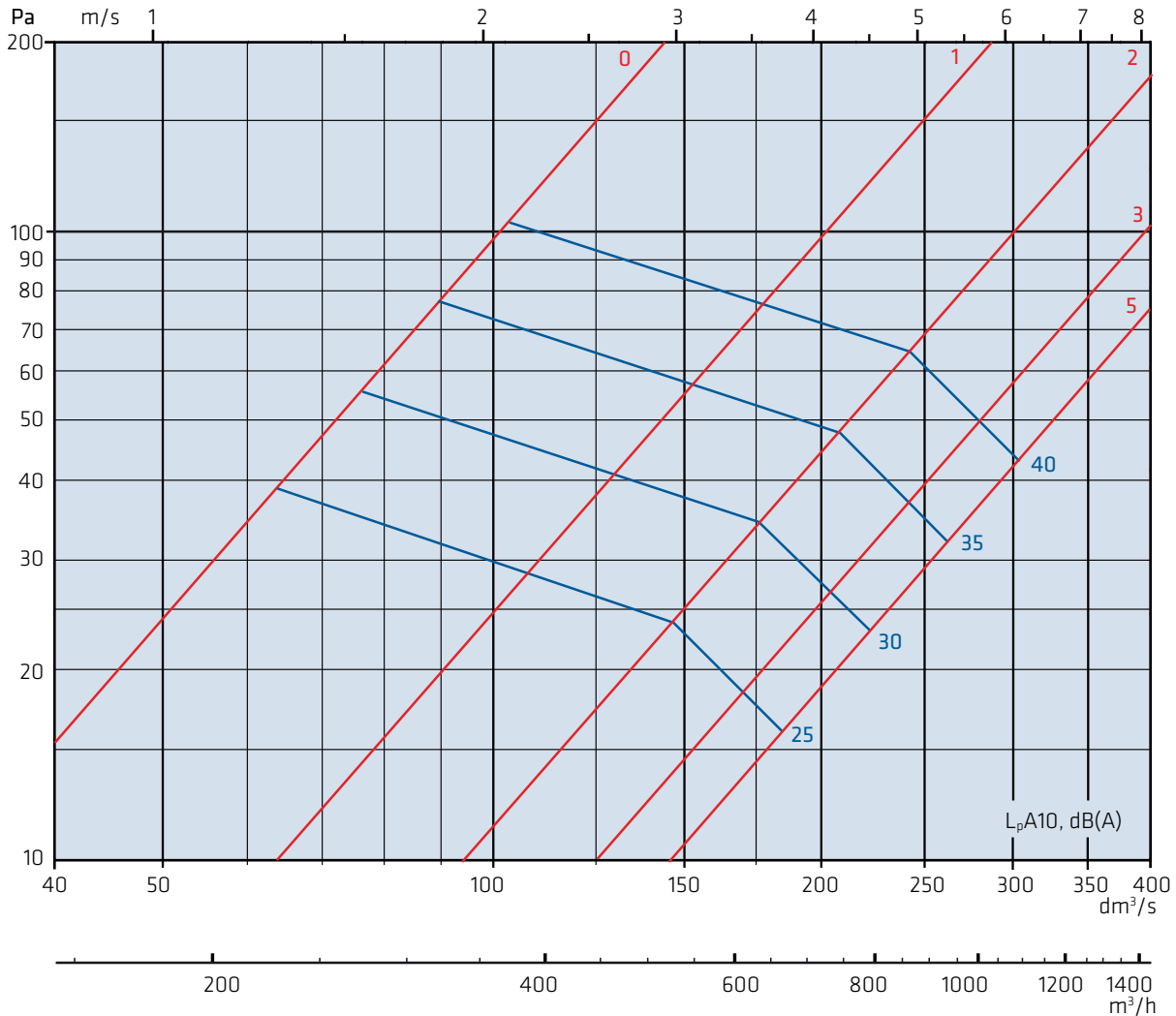


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

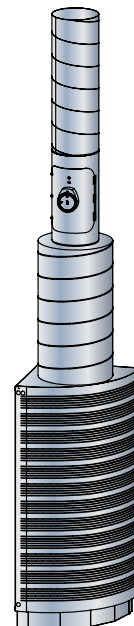
Käyrästöjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 250 + Säätopelti + vaimennin



Oktaavitehotaso	$L_{\text{wokt}} = L_{pA10} + K$								
Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 250	K, dB	6	8	9	2	-3	-9	-13	-20

Päätevaimennus									
Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 250	ΔL, dB	14	7	2	2	2	1	3	5
DINO-K 250 + ÄV	ΔL, dB	14	8	9	19	26	16	15	15

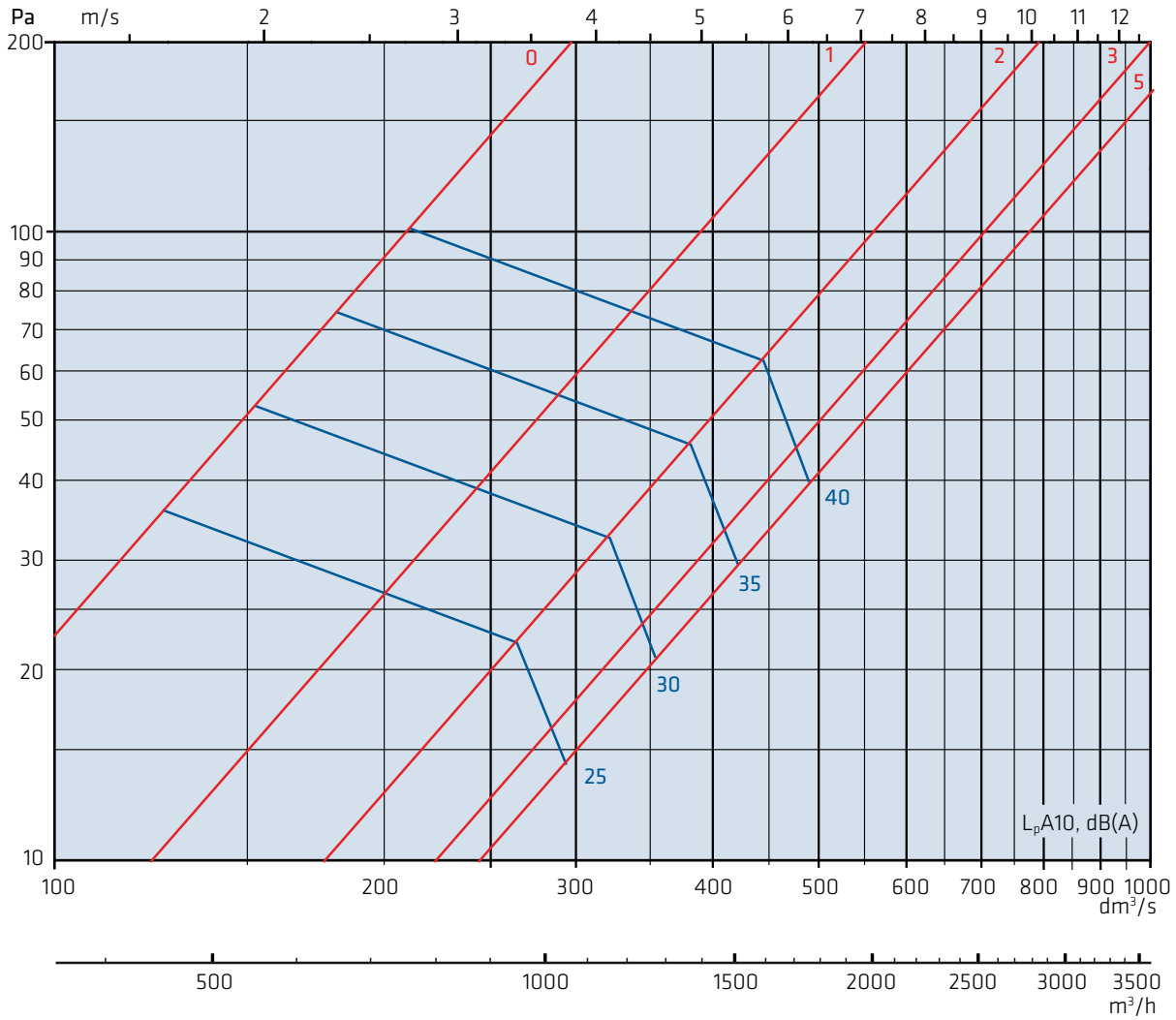


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

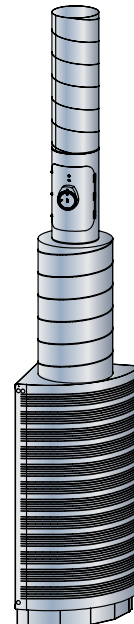
Käyrästäjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 315 + Säätepelti + vaimennin



Oktaavitehotaso	$L_{w\text{okt}} = L_{pA10} + K$
Koko	f, Hz 63 125 250 500 1k 2k 4k 8k
DINO-K 315	K, dB 1 7 8 2 -3 -10 -14 -24

Päätevaimennus	
Koko	f, Hz 63 125 250 500 1k 2k 4k 8k
DINO-K 315	ΔL , dB 10 5 0 1 2 1 2 4
DINO-K 315 + ÄV	ΔL , dB 9 6 5 11 15 13 10 13

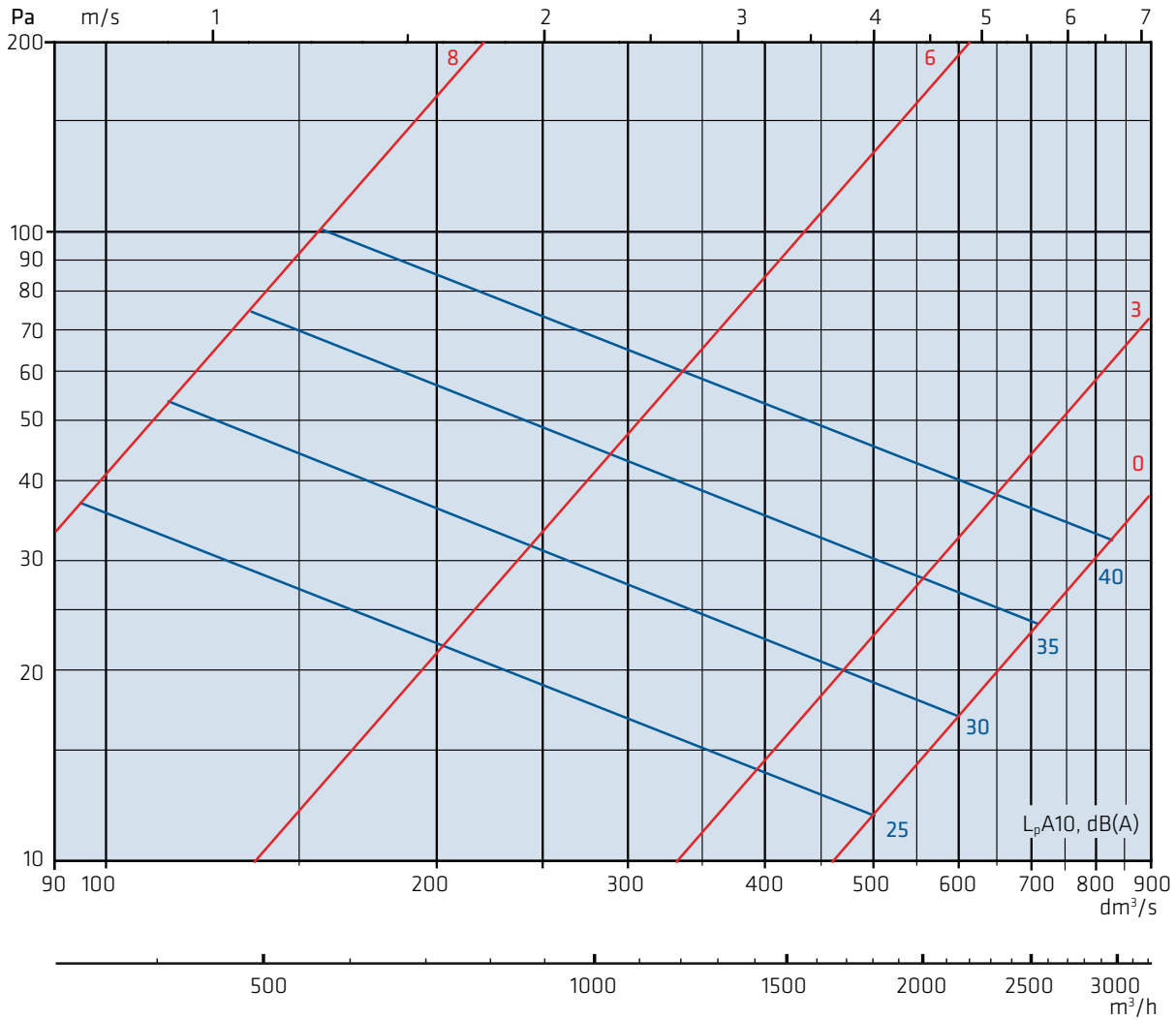


Piennopeuslaite DINO-K

Mitoitus

Käyrästöjä ei ole tarkoitettu säätöön.

DINO-K 400 + Säätopelti + vaimennin



Oktaavitehotaso		$L_{w\text{okt}} = L_{pA10} + K$							
Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 400 + ÄV	K, dB	2	8	8	3	-2	-10	-13	-25

Päätevaimennus									
Koko	f, Hz	63	125	250	500	1k	2k	4k	8k
DINO-K 400 + ÄV	ΔL, dB	8	4	0	1	1	1	1	2
DINO-K 400 + ÄV	ΔL, dB	8	4	3	9	14	12	9	13

